

10 יחידות וסימונים

$q = [c]$ מטען	$E = [N/c = V/m]$ שדה חשמלי
$\varphi = [c/m^3]$ צפיפות מטען	$B = [T]$ שדה מגנטי
$\lambda = [c/m]$ צפי אורית	$I = [c/sec = A]$ זרם
$S = [m^2]$ שטח	$J = [A/m^2]$ צפיפות זרם
$v = [m/sec]$ מהירות	$K = [A/m]$ זרם ליחידת אורך
$V = [m^3]$ נפח	$L = [(Volt \cdot sec) / A = H]$ השראה
$V = [joul/c = Volt]$ מתח	$C = [c/Volt = F]$ קיבול
$U = [joul]$ אנרגיה	$\sigma = [siemens/m = 1/(\Omega \cdot m)]$ מוליכות סגולית
$W = [joul]$ עבודה	$\rho = [\Omega \cdot m]$ התנגדות סגולית
$e = [joul/c = Volt]$ קבוע דיאלקטרי	χ קבוע דיאלקטרי
n מספר ליפופים	N מספר ליפופים ליחידת אורך
$micro = 10^{-6}$	$nano = 10^{-9}$
	$pico = 10^{-12}$

הגדרות ונוסחאות כלליות

היטל R על ציר x - $R \cdot \hat{x}$
 שטח S. כיוון שטח נקבע על הנורמל: $d\vec{s} = \vec{n} \cdot d\vec{s}$
 שטח מעטפת כדורית: $4\pi r^2$ נפח כדור: $(4/3) \cdot \pi r^3$
 הכח שמפעיל מטען על מטען 2: $F = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q_1 q_2}{R_{12}^2} (-\hat{R}_{12})$

הכח שמפעיל מטען על מטען 1:

הערה: ניתן לחשב את הכח בסופרפוזיציה.

כח בנקודה מסיימת בכיוון x:

$$F \cdot \hat{x} = -\frac{dU(\vec{r})}{dx}$$

שדה חשמלי

שדה שנוצר ע"י מטענים:

$$\vec{E} = \sum_i \frac{\vec{F}_i}{q}$$

הערה: כל שדה חשמלי הוא משמר.

שדה חשמלי שיוצר מטען נקודתי:

$$E_i = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q_i}{R_{12}^2}$$

שדה בנקודה z בכיוון x:

$$E(\vec{r}) \cdot \hat{x} = -\frac{dV(\vec{r})}{dx}$$

שדה בנקודה z:

$$\vec{E}(\vec{r}) = -\nabla V(\vec{r}) = \left(-\frac{\partial}{\partial x} \hat{i} - \frac{\partial}{\partial y} \hat{j} - \frac{\partial}{\partial z} \hat{k} \right) V(\vec{r})$$

ברירת מחדל - שדה חיובי. מטען חיובי ינוע בכיוון שדה חיובי.

שדה שיוצר תיל אינסופי:

$$E = \frac{\lambda}{2\pi\epsilon_0 R} (\hat{R})$$

שדה שיוצר תיל סופי (y - הגובה מעל התיל):

$$E_x = \frac{\lambda}{y} (\cos \theta_1 - \cos \theta_2) \quad E_y = \frac{\lambda}{y} (\sin \theta_2 - \sin \theta_1)$$

שדה שיוצר לוח אינסופי:

$$E = \frac{\varphi}{2 \cdot \epsilon_0}$$

שדה שיוצרת (על ציר הסימטריה z):

$$\vec{E} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q \cdot z}{(z^2 + r^2)^{3/2}} \hat{z} \quad \vec{E} = \frac{\varphi \cdot z}{2\epsilon_0} \left(\frac{1}{z} - \frac{1}{\sqrt{r^2 + z^2}} \right) \hat{z}$$

- מבודד:
- מטענים לא זזים.
- יש גם אלקטרונים וגם פרוטונים.
- אם נמצאים בתוך כדור מבודד - השדה המשפיע נוצר רק ורק ע"י המטענים מהמרכז עד לנקודה שבה עומדים.

מוליך:

- במוליך טעון יש רק מטענים חיוביים או שליליים.
- המטענים במוליך תמיד יהיו על השפה בהתאם לצורתה.
- בתוך כדור מוליך - שדה הוא אפס.
- מוליך הוא גוף שווה פוטנציאלי.

שדה שיוצר כדור מוליך (רדיוס - R):

$$E = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \cdot \frac{Q}{r^2} \quad R < r$$

$$E = 0 \quad R > r > 0$$

שדה שיוצר כדור מבודד (רדיוס - R):

$$E = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \cdot \frac{Q}{r^2} \quad R < r$$

$$E = \frac{\varphi \cdot r}{3 \cdot \epsilon_0} \quad R > r > 0$$

דיפול

$$P = 2qa$$

פוטנציאל שיוצר דיפול בנקודה z:

$$V(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} P \frac{\cos \theta}{r^2} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} P \frac{z}{r^3}$$

שדה שיוצר דיפול:

$$E \cdot \hat{x} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{3P \cdot x \cdot z}{r^5} \quad E \cdot \hat{y} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{3P \cdot y \cdot z}{r^5}$$



$$E \cdot \hat{z} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} P \frac{3z^2 - r^2}{r^5}$$

מומנט כח בדיפול חשמלי:

$$\vec{\tau} = \vec{P} \times \vec{E} \quad W = -\int \vec{f} \cdot d\vec{l} = -\int \vec{\tau} \cdot d\theta$$

העבודה הדרושה לסיבוב דיפול בזווית:

$$W = P \cdot E \cdot (1 - \cos \theta)$$

חוק גאוס

$$\oint \vec{E} \cdot d\vec{s} = \frac{Q_{in}}{\epsilon_0} \quad \epsilon_0 = 8.85 \cdot 10^{-12} [c^2 / Nm^2]$$

$$\oint \vec{E} \cdot d\vec{s} = \iiint \nabla \cdot \vec{E} \cdot dV$$

$$d\phi_E = \nabla \cdot \vec{E} \cdot dV$$

$$\nabla \cdot \vec{E} = \frac{\rho}{\epsilon_0} = -\nabla^2 V \Rightarrow \phi_E = \frac{1}{\epsilon_0} \iiint \rho \cdot dV$$

$$\oint \vec{E} \cdot d\vec{l} = \iint (\nabla \times \vec{E}) \cdot d\vec{s}$$

- שטף יוצא הוא חיובי.
- שטף נכנס הוא שלילי.
- אין מטען - אין שטף! (אך יתכן יש שדה כי השטף הנכנס מבטל את השטף היוצא).
- ניתן להתייחס למעטפת כדורית מוליכה / כדור מוליך כאילו וכל המטען מרוכז במרכז.

אנרגיה חשמלית

האנרגיה הדרושה להבאת מטען q מאינסוף ל-z:

$$U(\vec{r}) = q \cdot V(\vec{r})$$

אנרגיה של מערכת - האנרגיה הנדרשת ע"מ לבנות את המערכת מאינסוף:

$$U_T = \sum_{i < j} \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q_i q_j}{R_{ij}} = \frac{1}{2} \sum_{i \neq j} \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q_i q_j}{R_{ij}} = \frac{1}{2} \int \rho \cdot V \cdot dq$$

העבודה הדרושה להביא מטען q מ-A ל-B:

$$W_{AB} = U_B - U_A$$

הפרש פוטנציאלים בין נקודה B ל-A:

$$V_{AB} = \frac{W_{AB}}{q} \Rightarrow V_A = \frac{U_A}{q}$$

הערות:

1. הפרש פוטנציאלים זו עבודה למטען אחד.
2. פוטנציאל בנקודה מסיימת הוא העבודה הדרושה להבאת המטען מאינסוף לנקודה. כלומר, הפרש הפוטנציאלים בין אינסוף לנקודה.
3. באינסוף - השדה הוא אפס ולכן גם הפוטנציאל אפס.
4. קווי כח הם שוויו פוטנציאל - תנועה לא דורשת עבודה (הכח מאונך).
5. פוטנציאל חיובי נמדד מה- "ל" - "ל" +.

הפרש פוטנציאלים בשדה לא אחיד:

$$W_{AB} = -\int \vec{F} \cdot d\vec{l}$$

$$V_B - V_A = \frac{W_{AB}}{q} = -\int_A^B \vec{E}(\vec{r}) \cdot d\vec{l} = -\int_A^B \nabla V(\vec{r}) \cdot d\vec{l}$$

הפרש פוטנציאלים של מטען נקודתי:

הפרש פוטנציאלים של מטען בוחן המושפע משדה הנוצר ע"י מטען Q:

$$V_B - V_A = -\int_A^B \vec{E}(\vec{r}) \cdot d\vec{l} = \frac{Q}{4\pi\epsilon_0} \left(\frac{1}{R_B} - \frac{1}{R_A} \right)$$

פוטנציאל בנק' r - הפרש פוטנציאלים בין אינסוף (שבו השדה 0) לנק' r:

$$V(\vec{r}) = -\int_{\infty}^r \vec{E}(\vec{r}) \cdot d\vec{l}$$

פוטנציאל של מטען כלשהו (לא בהכרח נקודתי):

R - המרחק בין V(r) למטען (סקלר).
 q - המטען בכל נקודה - תלוי ב-R.

$$V(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \iiint \frac{1}{R} dq$$

$$dq = \rho \cdot dV$$

פוטנציאל של מטען נקודתי:

$$V(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q}{R}$$

פוטנציאל שיוצרת טבעת טעונה (על ציר הסימטריה z):

$$V = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q}{\sqrt{z^2 + r^2}}$$

גראדינט (וקטור)

$$df = f(\vec{r} + d\vec{r}) - f(\vec{r}) = \nabla f \cdot d\vec{r}$$

$$d\vec{r} = dx \cdot \hat{i} + dy \cdot \hat{j} + dz \cdot \hat{k}$$

$$\int_a^b \nabla f \cdot d\vec{r} = \int_a^b df = f(b) - f(a)$$

קואורדינטות קרטזיות:

$$\nabla t = \frac{\partial t}{\partial x} \hat{x} + \frac{\partial t}{\partial y} \hat{y} + \frac{\partial t}{\partial z} \hat{z}$$

קואורדינטות גליליות:

$$\nabla t = \frac{\partial t}{\partial r} \hat{r} + \frac{1}{r} \frac{\partial t}{\partial \theta} \hat{\theta} + \frac{\partial t}{\partial z} \hat{z}$$

קואורדינטות כדוריות:

$$\nabla t = \frac{\partial t}{\partial r} \hat{r} + \frac{1}{r} \frac{\partial t}{\partial \theta} \hat{\theta} + \frac{1}{r \cdot \sin \theta} \frac{\partial t}{\partial \phi} \hat{\phi}$$

דיברגנץ - Div (סקלר)

דיברגנץ הוא השטף דרך קווי הכח. כלומר, השטף בנקודה. אם אין קווי כח אז דיברגנץ = 0.
 קואורדינטות קרטזיות (v_x רכיב x של v):

$$\nabla \cdot \vec{v} = \frac{\partial v_x}{\partial x} + \frac{\partial v_y}{\partial y} + \frac{\partial v_z}{\partial z}$$

קואורדינטות גליליות:

$$\nabla \cdot \vec{v} = \frac{1}{r} \frac{\partial r v_r}{\partial r} + \frac{1}{r} \frac{\partial \theta v_\theta}{\partial \theta} + \frac{\partial v_z}{\partial z}$$

קואורדינטות כדוריות:

$$\nabla \cdot \vec{v} = \frac{1}{r^2} \frac{\partial r^2 v_r}{\partial r} + \frac{1}{r \cdot \sin \theta} \frac{\partial (\sin \theta v_\theta)}{\partial \theta} + \frac{1}{r \cdot \sin \theta} \frac{\partial v_\phi}{\partial \phi}$$

Curl / Rotor (וקטור)

$$\nabla \times \vec{E} = \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ E_x \hat{x} & E_y \hat{y} & E_z \hat{z} \end{vmatrix} \quad \oint \vec{f} \cdot d\vec{l} = \iint (\nabla \times \vec{f}) \cdot d\vec{s}$$

בשדה משמר:

$$\nabla \times \vec{f} = 0 \Rightarrow \iint (\nabla \times \vec{f}) \cdot d\vec{s} = \nabla (\nabla \times \vec{f}) = 0$$

קואורדינטות קרטזיות:

$$\nabla \times \vec{v} = \left(\frac{\partial v_z}{\partial y} - \frac{\partial v_y}{\partial z} \right) \hat{x} + \left(\frac{\partial v_x}{\partial z} - \frac{\partial v_z}{\partial x} \right) \hat{y} + \left(\frac{\partial v_y}{\partial x} - \frac{\partial v_x}{\partial y} \right) \hat{z}$$

קואורדינטות גליליות:

$$\nabla \times \vec{v} = \left(\frac{1}{r} \frac{\partial v_\phi}{\partial \theta} - \frac{\partial v_\theta}{\partial \phi} \right) \hat{r} + \left(\frac{\partial v_r}{\partial \phi} - \frac{\partial v_\phi}{\partial r} \right) \hat{\theta} + \left(\frac{\partial (r \cdot v_\theta)}{\partial r} - \frac{\partial (v_r)}{\partial \theta} \right) \hat{\phi}$$

קואורדינטות כדוריות:

$$\nabla \times \vec{v} = \frac{1}{r \cdot \sin \theta} \left(\frac{\partial (\sin \theta v_\phi)}{\partial \theta} - \frac{\partial v_\theta}{\partial \phi} \right) \hat{r} + \frac{1}{r} \left(\frac{\partial v_r}{\partial \phi} - \frac{\partial (r \cdot v_\phi)}{\partial r} \right) \hat{\theta} + \frac{1}{r} \left(\frac{\partial (r \cdot v_\theta)}{\partial r} - \frac{\partial (v_r)}{\partial \theta} \right) \hat{\phi}$$

לפלאסאי

$$\Delta V(\vec{r}) = -\nabla \nabla V(\vec{r}) = \nabla \cdot \vec{E} = \frac{\rho}{\epsilon_0}$$

זרם חשמלי

צפיפות אלקטרונים חופשיים לנפח - n. מטען האלקטרונים - q.
 צפיפות מטען: $\varphi = n \cdot q$.

צפיפות זרם ליחידת שטח - J (החתך / שטח בו עובר הזרם):
 (בתנועה מעגלית - משקיית) מהירות נפחית: $d\vec{l} = \vec{J} \cdot d\vec{s} \Rightarrow \vec{J} = \frac{d\vec{l}}{d\vec{s}} = \varphi \cdot \vec{v}$

$$d\vec{l} = \varphi \cdot \vec{v} \cdot d\vec{s} = dq \cdot \vec{v}$$

זרם: $I = \frac{Q}{T} = \frac{Q \cdot \omega}{2\pi} = \iint \vec{J} \cdot d\vec{s}$

$$dI = \frac{dQ}{dt}$$

צפיפות זרם ליחידת אורך (d - עובי):

$$K = J \cdot d = \frac{dI}{dt} \left[\frac{d}{m} \right]$$

הערת:

- מצב יציב הוא מצב שבו אין שינוי: $\nabla \cdot \vec{J} = 0$
 - מצב לא יציב - זרם לא קבוע בזמן ובמקום:

$$\nabla \cdot \vec{J} = -\frac{d\varphi}{dt}$$

התנגדות / מוליכות:

$$\vec{J} = \sigma \cdot \vec{E}, \quad \vec{I} = \vec{J} \cdot S = \sigma \cdot \vec{E} \cdot S, \quad \sigma = 1/\rho$$

$$R = L/(\sigma \cdot S) = (\rho \cdot L)/S, \quad R = V/I$$

קבלים

$$\varphi = \frac{Q}{S}, \quad E = \frac{\varphi}{\epsilon_0}, \quad Q = C \cdot V, \quad V = E \cdot d = \frac{1}{c} \int I dt$$

קבל עם חומר דיאלקטרי:



שקול לקבלים במקביל / שקול לקבלים בטור

הערות:

- שדה חשמלי מחוץ לקבל הוא אפס.
- לחות מוליכים הם מוליכים ולכן הם ממשחים שווי פוטנציאל.
- קבלים במקביל: $C = C_1 + C_2$
- קבלים בטור: $1/C = 1/C_1 + 1/C_2$
- אם נשים חומר מבודד בין הלחות הקבל החומר יתקטב ויצור דיפול שישבה את השדה החשמלי של הקבל (בתוך המבודד).
- השדה החדש יהיה ('צפ' - φ') החומר הדיאלקטרי:

- $E = (\varphi + \varphi') / \epsilon_0$
- השדה מחוץ לחומר הדיאלקטרי לא ישתנה.
- אם נכניס מוליך לקבל - המוליך יתקטב, ובתוכו יהיה שדה 0.
- קבל ישוור חומר דיאלקטרי לתוכו.
- קבל כדורי השדה בין הלחות לא קבוע!

שיטת קבוע הקיבול של קבל לחות בעקבות הכנסת מבודד:

קבוע חומר דיאלקטרי ϵ_r , $\kappa = \frac{\epsilon_r}{\epsilon_0}$, $C' = \frac{\epsilon_0 \cdot S}{d} \cdot \kappa$
 קיבול של קבל גלילי (L - אורך מאד):

$C = \frac{2\pi\epsilon_0 L}{\ln(b/a)}$
 הפרש פוטנציאלים של קבל גלילי:

$V = \frac{1}{2\pi\epsilon_0} \frac{Q}{L} \ln(b/a)$
 מומנט דיפול ליח' נפח בקבל עם חומר מבודד:

$\vec{P} = \chi \epsilon_0 \vec{E} \Rightarrow \varphi' = -|\vec{P}| = -\chi \epsilon_0 \vec{E}$

$\vec{E} = \frac{\varphi}{\epsilon_0(1+\chi)} = \frac{\varphi}{\epsilon_0 \cdot \kappa}$

$C = \frac{\epsilon_0 S}{d} (1+\chi) = \frac{\epsilon_0 S}{d} \kappa$
 קבוע קיטוב - χ .

כאשר אין קבוע דיאלקטרי בקבל (ואקום): $\kappa = 1 + \chi$; $\kappa = 1$; $\chi = 0$

קבוע המטענים חופשיים (המטענים הקצה החומר המבודד):
 $D = \epsilon_0 \vec{E} + \vec{P} = \varphi \Rightarrow \vec{D} = \epsilon_0 \cdot \kappa \cdot \vec{E}$

$\oiint D \cdot ds = Q_f$

אנרגיה אלקטרוסטטית

האנרגיה הדרושה לטעינת קבל במטען Q:

$U = \int_0^Q V \cdot dQ' = \int_0^Q \frac{1}{C} \cdot Q' \cdot dQ' = \frac{1}{2 \cdot C} Q^2$

$Q = CV$
 $U = \frac{1}{2} CV^2 = \frac{1}{2} \epsilon_0 VE^2$

צפיפות אנרגיה בשדה חשמלי:

$u = \frac{1}{2} \epsilon_0 E^2 \Rightarrow U = \int_{נפח} V \cdot u$

הספק:

$P = \frac{dU}{dt} = V \frac{dQ}{dt} = VI = I^2 R = \frac{V^2}{R} = \vec{F} \cdot \vec{v}$

הערות:

- קצב איבוד האנרגיה הוא בדיוק הספק הנגד (הקצב בו הופך הנגד אנרגיה לחום).
- במעגל חשמלי רק דרך הנגד "מתבזבזת" אנרגיה (הופכת לחום).
- אם קבל מחובר למקור מתח / זרם בלבד - הוא נטען באופן מיידי.
- אם יש נגד בנוסף לקבל ולמקור המתח / זרם - הקבל יטען בהדרגתיות, המתח עליו יגדל (ועקב כך הזרם יקטן), ורק באינסוף הקבל יהיה נתון.

מגנטיות

שטף מגנטי לשטח דו-מימדי (לטבעת אחת):

$\phi_B = \iint \vec{B} \cdot \vec{ds}$
 משוואות מקסוול:

$\phi_B = \oiint \vec{B} \cdot \vec{ds} = \nabla \cdot \vec{B} = 0$
 כח לורנץ:

$\vec{F} = q \cdot \vec{E} + q \cdot \vec{v} \times \vec{B}$
 $d\vec{F} = I \cdot d\vec{l} \times \vec{B}$

חוק ביו סבר (שימושי למציאת שדה מגנטי שיוצר זרם):
 r - המרחק מ-dl, כלומר, המרחק ממקורה בה עובר הזרם.

$d\vec{B} = \frac{\mu_0}{4\pi} I \left(\frac{d\vec{l} \times \vec{r}}{r^3} \right)$ $\mu_0 = 2\pi \cdot 10^{-7} \left[\frac{T \cdot m}{A} \right]$

חוק אמפר (אגף שמאל) וחוק סטוקס (אגף ימין):

$\oiint_B d\vec{l} = \mu_0 \cdot I_\Gamma = \iint (\nabla \times \vec{B}) \cdot \vec{ds}$

$\nabla \times \vec{B} = \mu_0 \cdot \vec{J}$
 $\iint (\nabla \times \vec{B}) \cdot \vec{ds} = \nabla \cdot (\nabla \times \vec{B}) = 0$

I_Γ - הזרם דרך המשטח שתוחמת הלולאה.

הערות:

- שדה מגנטי משתנה כפונקציה של הזמן יוצר שדה חשמלי (לא בהכרח קבוע).
- שדה חשמלי משתנה כפונקציה של הזמן יוצר שדה מגנטי (לא בהכרח קבוע).
- שדה מגנטי לא משמר.
- קווי כח שדה מגנטי תמיד סגורים.
- מהירות חלקיק נשארת קבועה כל עוד הוא נע ע"ג קווי הכח המגנטיים (במקביל לשדה).
- אם B קבוע ומאונך לזרם, לא משנה צורת החוט אלא רק המרחק הישיר בין קצה לקצה:



דיפול מגנטי (של טבעת ללא עובי - כמו חוט תיל): $\mu = I \cdot S$

כיוון μ קבוע ע"פ כלל יד ימין וכיוון הזרם.

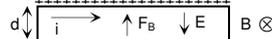
מומנט כח מגנטי (של גוף דו-מימדי כמו טבעת):

$\vec{\tau} = \vec{\mu} \times \vec{B} = S \cdot I \cdot B \cdot \sin \theta$

בסליל (מכפילים במספר הליפופים - n):

$\vec{\tau} = \vec{\mu} \times \vec{B} = n \cdot S \cdot I \cdot B \cdot \sin \theta$

Hall Effect



1. בעקבות השדה המגנטי ותנועת האלקט' (הזרם), נוצר כח שיוצר קיטוב במוליך.
2. הקיטוב יוצר שדה חשמלי שגובר עם הזמן ולבסוף מבטל את השפעת השדה המגנטי.
3. עם ההגעה לשייוון בין הכוחות המצב יציב:
 $V_H = E_H \cdot d = v \cdot B \cdot d$
4. הזרם לא משתנה תו"כ התהליך.

תנועת חלקיק בשדה קבוע:

- אם B מאונך ל-v החלקיק יבצע תנועה מעגלית.
- אם B בזווית כלשהי ל-v החלקיק יבצע תנועה ספירלית.
- רדיוס הסיבוב בשדה המאונך למהירות:

$r = \frac{mv}{qB \sin \theta} \Rightarrow \omega = \frac{qB \sin \theta}{m}$

שדה מגנטי בתיל אינסופי:

נכון גם לגבי תיל אינסופי עם עובי, אך יש לשים לב לחישוב הזרם.

$\vec{B} = \frac{\mu_0}{2\pi r} I (\hat{\phi})$

שדה מגנטי שיוצר תיל סופי (d הוא המרחק מהתיל):

$\vec{B} = \frac{\mu_0}{4\pi d} I (\sin \alpha + \sin \beta) (\hat{\phi})$

שדה מגנטי שיוצרת טבעת (על הציר):

$\vec{B} = \frac{\mu_0 \cdot I \cdot r^2}{2(r^2 + z^2)^{3/2}} (\hat{z})$

שדה מגנטי של לוח אינסופי בעל עובי d (K - זרם ליחידת אורך):

$\vec{B} = \frac{1}{2} \mu_0 J \cdot d$; $K = J \cdot d$

שדה מגנטי בתוך סליל סופי:

$\vec{B} = \frac{1}{2} \mu_0 \cdot I \cdot n \cdot (\sin \theta_1 + \sin \theta_2)$

שדה מגנטי בתוך סליל אינסופי:

- מספר הליפופים ליח' אורך - n.
- בתוך הסליל - שדה מגנטי אחיד.
- מחוץ לסליל - שדה אפס.
- אם יש לסליל עובי אז נמדוד את השדה מהדופן של הסליל.

$\vec{B} = \mu_0 \cdot I \cdot n$

שדה מגנטי במיקום r בטוראיד (סליל מגולגל):

- רדיוס פנימי - a, חיצוני - b.
- מספר הליפופים ליח' אורך - n.

$\vec{B}(r) = \frac{\mu_0 \cdot I \cdot a \cdot n}{r}$

צפיפות אנרגיה מגנטית:

$u_B = \frac{1}{2\mu_0} \cdot B^2 \Rightarrow U = \frac{1}{2\mu_0} \iiint \vec{B}^2 \cdot dV$

כח אלקטרו מביע (כ"מ - emf)

חוק לנץ: כוחות יוצרו ע"מ להתנגד לכל שינוי במערכת.

כ"מ - עבודה ליחידת מטען (סימן - e):

$W_o = q \cdot e \Leftrightarrow e = \frac{W_o}{q} = -\frac{1}{q} \oint \vec{F} \cdot d\vec{l}$

$e = -\frac{d\phi_B}{dt}$

W_o - עבודה במעגל סגור.

חוק פאראדי (לשימוש במצב בו שדה מגנטי משתנה יוצר שדה חשמלי):

$e = -\frac{d\phi_B}{dt} = \oint \vec{E} \cdot d\vec{l}$

$-\frac{d\phi_B}{dt} = -\frac{d}{dt} \iint \vec{B} \cdot \vec{ds} = -\iint \frac{d}{dt} \vec{B} \cdot \vec{r} \cdot drd\theta$

$\nabla \times \vec{E} = -\frac{d\vec{B}}{dt}$

במעגל חשמלי (R - התנגדות):

$e = I \cdot R$

אם השדה B קבוע ומאונך למהירות (במסגרת מלבנית) אז:

$e = -v \cdot B \cdot l$

הספק מכני = הספק חשמלי (R - התנגדות - v מהירות):

$P = \vec{F} \cdot \vec{v} = I^2 \cdot R = \frac{(v \cdot B \cdot l)^2}{R}$

כ"מ בסליל סופי (n - ליפופים ליח' אורך):

$e = -\mu_0 \cdot n \cdot S \cdot \frac{dI}{dt} \cdot n \cdot l = -L \frac{dI}{dt}$

$\phi_B = L \cdot I$, $\epsilon = -L \cdot \frac{dI}{dt}$

L - השראה עצמית:

$L = \mu_0 \cdot n^2 \cdot S \cdot l$

השראה:

השראה הדדית: $L_{2-1} = L_{1-2}$

השראה עצמית: L_{2-2}, L_{1-1}

$\epsilon_1 = -L_{22} \cdot \frac{dI_2}{dt} - L_{21} \cdot \frac{dI_1}{dt}$

$\epsilon_2 = -L_{21} \cdot \frac{dI_2}{dt} - L_{11} \cdot \frac{dI_1}{dt}$

$\oint \vec{E} \cdot d\vec{l} = -L \cdot \frac{dI}{dt}$

שנאי - משנה מתח (N - מספר ליפופים בסליל):

$\epsilon_2 = \left(\frac{N_2}{N_1} \right) \epsilon_1$

השראה הדדית M:

- M כפול הזרם הזורם בטבעת אחת שווה לשטף המגנטי דרך טבעת שניה (M שווה לשניהם).
- אם לשניהם אותו זרם אז לשניהם אותה השראה הדדית אחד על השני - שטף הדד:

$\phi_B = M \cdot I$

כ"מ בסליל:

$\epsilon = -L \cdot \frac{dI}{dt}$

עמ' לחשב כמה אנרגיה בסליל נחשב כמה אנרגיה לקח להגיע מאפס זרם לזרם הנתון.

טורוס (סליל מעוגל עם תוך של מלבן):

בעל רדיוס פנימי a, רדיוס חיצוני b, וצורת מלבן עם גובה h.

N - מס' הליפופים בסליל.

$B = \frac{\mu_0 \cdot I \cdot N}{r}$ $e = -\mu_0 \cdot N \cdot h \cdot \ln\left(\frac{b}{a}\right) \cdot \frac{dI}{dt}$

זרם העתקה (כ"ד - שימושי בקבילים)

$I_d = \epsilon_0 \cdot \frac{d\phi_E}{dt} = \epsilon_0 \cdot \frac{d}{dt} \left(\iint \vec{E} \cdot \vec{ds} \right) \Rightarrow J_d = \epsilon_0 \frac{d\vec{E}}{dt}$

I - זרם אמיתי בתוך הקבל (אם קיים).

חיבור הזרם I עם זרם העתקה מתן את הזרם $\oint \vec{B} \cdot d\vec{l} = \mu_0 (I + I_d)$

שינוי / נכנס לקבל שדה חשמלי משתנה שגדל (שטף חשמלי גדל) יוצר זרם העתקה בכיוונו. שדה חשמלי משתנה שקטן יוצר זרם העתקה בכיוון השדה.

ריכוז משוואות - שדות מגנטיים וחשמליים

$\nabla \cdot \vec{E} = \rho / \epsilon_0$
 $d\vec{B} = \frac{\mu_0}{4\pi} I \left(\frac{d\vec{l} \times \vec{r}}{r^3} \right)$
 $\nabla \times \vec{E} = -\frac{d\vec{B}}{dt}$

$\vec{F} = q \cdot \vec{E} + q \cdot \vec{v} \times \vec{B}$
 $d\vec{F} = I \cdot d\vec{l} \times \vec{B}$
 $\nabla \cdot \vec{B} = \oiint \vec{B} \cdot \vec{ds} = 0$
 $\oiint \vec{E} \cdot \vec{ds} = \frac{Q}{\epsilon_0}$

$\oint \vec{E} \cdot d\vec{l} = -\frac{d\phi_B}{dt}$

$\nabla \times \vec{B} = \mu_0 \cdot \vec{J} + \mu_0 \cdot \epsilon_0 \cdot \frac{d\vec{E}}{dt}$

2 המשוואות מצד שמאל הן לשימוש במצב בו שדה חשמלי משתנה יוצר שדה מגנטי.

$\oint \vec{B} \cdot d\vec{l} = \mu_0 \cdot I + \mu_0 \cdot \epsilon_0 \cdot \frac{d\phi_E}{dt}$

האיבר הנוסף בנוסחאות דואג לשימור המטענים והשדה כאשר מדברים על משטח סגור שכולל קבל ובו לא זורם זרם.

שונות

אורך קו כפוקנציה של זווית קטנה:
 $dl = \frac{r \cdot d\theta}{\cos \theta}$

מתקן:

$\Delta P = \int_0^r f \cdot dt'$

תנועה הרמונית:

$ma = F = -KX$ $K = m\omega^2$ $\omega = \sqrt{\frac{k}{m}} = \frac{2\pi}{T} = 2\pi f$

צפיפות מטען שטחית בהשוואה לאורכית:

$d\phi = \frac{dq}{ds} = \frac{dq}{dx \cdot dy} = \frac{d\lambda}{dx} = \frac{dq}{r \cdot dr \cdot d\theta}$