

תזכורת:השאלה הפתוחה המרכזית (נוסח 1)האם לכל יחס דו מקומי  $S$  חסום פולינומי מתקיים שזיהוי יעיל גורר חיפוש יעיל?מ"ט אי-דטרמיניסטיות (א"ד):מ"ט א"ד מקבלת את הקלט  $x$  אם קיים מסלול בעץ החישוב המסתיים ב  $q_A$ .

$$L(M) \triangleq \{x \mid x \text{ מקבלת את } x\}$$

טענה: לכל מ"ט א"ד  $M$  קיימת מ"ט דטרמיניסטית  $M'$  כך ש  $L(M') = L(M)$ הוכחה: (הכיוון ההפוך הוא כמובן טריוויאלי כי כל מכונה דטרמיניסטית היא מקרה פרטי של מ"ט א"ד).רעיונות:

1.  $M'$  על קלט  $x$  תחפש בעץ החישוב של  $M$  על  $x$  האם מופיע בו  $q_A$ .
2. החיפוש יתבצע באמצעות אלגוריתם BFS (כי ב DFS למשל, החיפוש עלול לא להסתיים לעולם, אם בטעות נבחר ראשון מסלול שבו המכונה  $M$  לא עוצרת).
3. נתאים מחרוזות בינאריות לכל מסלול בעץ.
4. חיפוש BFS הוא פשוט מעבר על המחרוזות הבינאריות לפי סדר לקסיקוגרפי.

נשתמש במכונה בעלת שלושה סרטים.

1. הסרט הראשון יכיל את הקלט  $x$
2. הסרט השני יכיל מחרוזת בינארית  $w$  השקולה למסלול בעץ.
3. סימולציה של  $M$  על  $x$  במסלול  $w$ .

 $M'$  על קלט  $x$ :

בכל איטרציה:

1. מחשבת את  $w$  הבא ע"פ סדר לקסיקוגרפי.
  2. מוחקת את סרט 3, כותבת את  $x$  לתוכו (מתוך סרט 1).
  3. מבצעת סימולציה של  $M$  על  $x$  במסלול המתואר ע"י  $w$ .
- אם הסימולציה מסתיימת ב  $q_A$  אז  $M'$  מקבלת.
- אחרת היא עוברת לאיטרציה הבאה.

פירוט על מימוש הסימולציה:

אם  $\delta_M(q, a) = ((p_0, b_0, d_0), (p_1, b_1, d_1))$  אז:

$$\delta_{M'}(q, *, 0, a) = (p_0, *, 0, b_0, S, R, d_0)$$

$$\delta_{M'}(q, *, 1, a) = (p_0, *, 1, b_1, S, R, d_1)$$

$$\delta_{M'}(q, *, b, a) = (q_{next}, \dots)$$

אם  $x \in L(M)$  אז (ע"פ ההגדרה של מ"ט א"ד) קיים מסלול מקבל של  $M$  על  $x$  וקיימת מחרוזתבינארית  $w$  ראשונה לקסיקוגרפית המתארת מסלול כזה.כאשר  $M'$  באיטרציה שבה  $w$  היא המחרוזת המבוקשת, אז  $M'$  תקבל.(כל איטרציה סופית ובנוסף עוברים על  $w$ -ים ע"פ סדר לקסיקוגרפי) לכן  $x \in L(M')$ .אם  $x \notin L(M)$  אז לא קיים מסלול בו  $M$  על  $x$  עוצרת ב  $q_A$  ולכן  $M'$  לא עוצרת על  $x$  ולכן

$$x \in L(M')$$

$$L(M') = L(M) \text{ לכן}$$

הגדרה: מ"ט א"ד  $M$  תקרא יעילה / פולינומית אם קיים פולינום  $p(n)$ , כך שלכל  $x$  ולכל מסלול חישוב של  $M$  על  $x$ ,  $M$  עוצרת תוך לכל היותר  $p(|x|)$  צעדים.

המחלקה NP (הגדרה 1):

אוסף כל השפות  $L$  שקיימת עבורן מ"ט א"ד פולינומית.

דוגמה:  $comp = \{x \mid \text{פריק } x\}$

ראינו בהרצאה הקודמת מ"ט א"ד עבור  $comp$ . המכונה הנ"ל רצה בזמן פולינומי ולכן  $comp \in NP$ .

המחלקה NP (הגדרה 2):

אוסף כל השפות  $L$  שקיים עבורן יחס דו מקומי  $R_L$  המקיים:

א.  $R_L$  חסום פולינומית:  $(x, y) \in R_L \iff |y| \leq q(|x|)$  כאשר  $q$  הוא פולינום.

ב.  $R_L$  ניתן לזיהוי יעיל:

קיימת מ"ט  $M$  הרצה בזמן פולינומי  $p(|x| + |y|)$  ומכריעה האם  $(x, y) \in R_L$ .

ג.  $L = \{x \mid \exists y (x, y) \in R_L\}$  - כל השמאליים ביחס שיש להם בן זוג.

משפט: שתי ההגדרות של  $NP$  שקולות.

דוגמה:  $comp \in NP$  גם על פי ההגדרה השנייה.

מספיק להראות יחס מתאים:  $R_{comp} = \{(x, y) \mid (1 < y < x) \wedge (x \bmod y = 0)\}$

א. מידי מההגדרה.

ב. בהינתן  $(x, y)$  אין בעיה לבדוק בזמן פולינומי האם זה מתקיים ש  $(x, y) \in R_L$ .

ג. זוהי בדיוק ההגדרה של  $comp$ .

טענה:  $P \subseteq NP \subseteq R$

:  $P \subseteq NP$

הגדרה 1:  $L \in P$  לכן קיימת לה  $M$  דטרמיניסטית פולינומית שהיא גם מקרה פרטי של מ"ט א"ד פולינומית ולכן  $L \in NP$ .

הגדרה 2:  $L \in P$  לכן קיימת לה  $M$  דטרמיניסטית פולינומית שרצה בזמן  $p(n)$  ו  $L(M) = L$ .

נראה יחס  $R_L$  כנדרש מהגדרה 2:

$$R_L = \{(x, x) \mid x \in L\}$$

א. היחס חסום פולינומית כי אורך האיבר השני הוא כאורך האיבר הראשון.

ב. היחס ניתן לזיהוי פולינומי - בהינתן  $(x, y)$  נבדוק האם  $x = y$  ואם כן אז נשתמש ב  $M$  כדי לבדוק

האם  $x \in L$  שזה אומר ש  $(x, x) \in R_L$

ג. זוהי בדיוק ההגדרה של  $L$ .

הגדרה 1:  $NP \subseteq R$  לכן קיימת מ"ט א"ד  $M$  שרצה בזמן פולינומי  $p(|x|)$  בכל מסלול.

נתאר מ"ט דטרמיניסטית  $M'$  שעוצרת תמיד ומקיימת  $L(M') = L(M)$ .

$M'$  עובדת כמו המכונה שבנינו במשפט השקילות עם התוספת הבאה:

אם הגענו ל  $w$  שאורכו יותר מ  $p(|x|)$  אז נעצור ונדחה.

$NP \subseteq R$  : הגדרה 2:  $L \in NP$  לכן קיים יחס  $R_L$  כמובטח בהגדרה 2. נתאר מ"ט שעוצרת תמיד ו  $L(M) = L$ .

$M$  על קלט  $x$  מחפשת  $y$  כך ש  $(x, y) \in R_L$ , כלומר עוברת על כל ה  $y$ -ים בסדר לקסיקוגרפי עד לאורך  $q(|x|)$  (המובטח בסעיף א' של ההגדרה של  $NP$ ). לכל  $y$  כזה בודקת האם  $(x, y) \in R_L$  (ע"י המכונה המובטחת בסעיף ב'). אם מצאה  $y$  כזה אז מקבלת, אחרת עוברת ל  $y$  הבא. אם אין אף  $y$  כזה אז דוחה. נכונות - ע"פ סעיף ג' בהגדרה של  $NP$ . קיבלנו  $M$  כנדרש, ולכן  $L \in R$ .

הוכחת המשפט: (שתי ההגדרות שקולות):

א. נניח  $L \in NP$  על פי הגדרה 2 ולכן קיים יחס  $R_L$  כמובטח בהגדרה 2. נבנה מ"ט א"ד פולינומית  $M$  עבור השפה  $L$ , ונקבל  $L \in NP$  ע"פ הגדרה 1.

$M$  (א"ד פולינומית) על קלט  $x$ :

1.  $M$  "תנחש" מחרוזת  $y$  באורך קטן או שווה ל  $q(|x|)$ .

2. תבדוק האם  $(x, y) \in R_L$  ע"י המכונה המובטחת בהגדרה. אם כן, תקבל, אחרת תדחה.

יעילות:

1.  $O(|x|)$  צעדים.

2.  $p(|x| + |y|) = O(p(|x|) + q(|x|))$  ולכן פולינומי.

נכונות:

על פי סעיף ג' בהגדרה:  $x \in L \Leftrightarrow$  קיים  $y$  כך ש  $(x, y) \in R_L \Leftrightarrow$  קיים מסלול בו  $M$  מקבלת את  $x$ . לכן  $L(M) = L$ .

ב. נניח  $L \in NP$  על פי הגדרה 1 ולכן קיימת מ"ט א"ד פולינומית  $M$  הרצה זמן  $q(|x|)$  המכריעה את  $L$  ונוכיח ש  $L \in NP$  ע"פ הגדרה 2, ע"י הגדרת יחס  $R_L$  כנדרש ע"י ההגדרה.

$\{R_L = \{(x, y) \mid y \text{ במסלול המתואר ע"י המחרוזת הבינארית } y\}\}$  המכונה  $M$  מקבלת את הקלט  $x$  במסלול המתואר ע"י המחרוזת הבינארית  $y$ .

א.  $|y| \leq q(|x|)$  כאשר  $q$  הוא הפולינום החוסם את זמן הריצה של  $M$ .

ב. סימולציה של  $M$  על  $x$  במסלול המתואר ע"י  $y$  לוקח  $O(q(|x|)) = O(|y|)$  צעדים.

ג. זו בדיוק ההגדרה של השפה.

האם  $P = PN$ ?

**זוהי השאלה המרכזית במדעי המחשב (נוסח 2)**

משפט: שני הנוסחים של הבעיה הפתוחה המרכזית שקולים, כלומר:

$P = PN$  אם ורק אם לכל יחס דו מקומי  $S$  חסום פולינומי מתקיים שזיהוי יעיל של  $S$  גורר חיפוש יעיל של  $S$ .

כיוון  $\Rightarrow$ : נניח שלכל יחס חסום פולינומית  $S$  מתקיים שזיהוי יעיל גורר חיפוש יעיל, ונראה  $P = NP$  (ברור ש  $P \subseteq NP$  ולכן מספיק להוכיח  $NP \subseteq P$ ).

נתבונן בשפה כלשהי  $L \in NP$  ונוכיח  $L \in P$ .

לצורך זה נתבונן ב  $L \in NP$  ע"י הגדרה 2.

יהי  $R_L$  היחס המובטח בהגדרה 2 עבור  $L$ .  
 $R_L$  בפרט חסום פולינומית (ע"פ א') וניתן לזיהוי יעיל (ע"פ ב') ולכן מההנחה נקבל ש  $R_L$  ניתן לחיפוש יעיל, כלומר קיימת מ"ט פולינומית  $M$  כך שעל קלט  $x$ , אם קיים  $y$  כך ש  $(x, y) \in R_L$  אז  $M$  עוצרת ב  $q_A$  עם  $y$  בפלט ואחרת (אם אין  $y$  כנ"ל)  $M$  עוצרת ב  $q_R$ .  
 לכן  $M$  הנ"ל היא מ"ט פולינומית עבור  $L$ . לכן  $L \in P$ .  
 הנכונות נובעת מההגדרה של  $R_L$ , בפרט, סעיף ג'.

כיוון  $\Leftarrow$ : נניח ש  $P = NP$  ונתון יחס דו מקומי  $S$  חסום פולינומית, הניתן לזיהוי יעיל.  
 נראה ש  $S$  ניתן לחיפוש יעיל.

נגדיר יחס חדש  $S' = \{((x, z), w) \mid (x, zw) \in S\}$   
 $L_{S'} = \{(x, y) \mid f(x) \text{ של } y \text{ רישא של } S'\}$   
 $S'$  יחס פולינומי כי  $S$  כזה.  
 $S'$  ניתן לזיהוי פולינומי כי  $S$  כזה.  
 $L_{S'} = \{(x, z) \mid \exists w : ((x, z), w) \in S\}$   
 $L_{S'} \in NP$  כי  $S' \in P$  הוא היחס המתאים לפי הגדרה 2.  
 לפי ההנחה  $S' \in P$ .  
 כלומר בהינתן  $(x, z)$  ניתן להכריע ביעילות האם קיים  $w$  כך ש  $(x, zw) \in S$ .  
 בקצרה (כמו הוכחה עבור פונקציות)  
אתחול: נבדוק האם  $(x, \varepsilon) \in L_{S'}$  אם כן, נאתחל:  $y \leftarrow \varepsilon$ . אחרת נעצור ב  $q_R$ .  
 איטרציות שבהן  $y$  הוא רישא של פתרון, ובכל איטרציה, לכל  $a \in \Sigma$  נבדוק האם  $(x, ya) \in L_{S'}$ . אם כן אז נחליף את  $y$  ב  $ya$  ואם לא נעבור לאות הבאה, ואם ניסינו את כולן, אז  $y$  הוא ה  $y$  המבוקש.